

ERP

Équipe de recherche sur le handicap

M. NICOLAS BIARD

CHERCHEUR(EUSE)

Université de Versailles Saint-Quentin-en-Yvelines > UFR Simone Veil - santé >
Laboratoire REcherche, HAndicap, Dysfonction, Adaptations, Participation et
Technologie (REHADAPT) >

[Coordonnées](#)

Adresse

UR2021 ERPHAN - Université Versailles Saint-Quentin Hôpital Raymond Poincaré-
Garches (92) France

ADRESSE MAIL directeur.technique@anfe.fr

AUTRE ADRESSE MAIL nicolas.biard@uvsq.fr

A

Itinéraire vers ce lieu **Hôpital Raymond-Poincaré** 104 Boulevard Raymond Poincaré
92380 Garches

Thèmes de recherche

- » Aides technologiques pour les personnes en situation de handicap (accès aux TIC, robotique d'assistance, communication améliorée et alternative, domotique)
- » Participation sociale des personnes en situation de handicap et sciences de l'occupation
- » Apprentissage multimédia / vidéo / procédures médicales

Activités / CV

- » Doctorat en psychologie cognitive (Université Rennes 2, 2019)
- » Master en Sciences Humaines et Sociales VHMA (Vieillesse et Handicap : Mouvement et Adaptation) (Université Paris Descartes, 2008)
- » Diplôme d'Etat en ergothérapie (ADERE, 2001)

Informations complémentaires

Publications :

- » Biard N., Doussin A., Pouplin S., L'adaptation occupationnelle des ergothérapeutes comparée à celle de la population générale durant le confinement du printemps 2020 lié à la pandémie de Covid-19, ErgOTHérapies, 2021 (in press)
- » Biard N., Cojean S., Jamet E., Effects of segmentation and pacing on procedural learning by video, Computers in Human Behavior, 89, 2018, pp 411-417
- » Biard N., Utilisation de la vidéo en formation initiale d'ergothérapie : compréhension des processus cognitifs engagés. In Expériences en ergothérapie, Ed. Sauramps médical, 32ème série, 2019, pp 185-194.
- » Biard N., Robotique d'assistance et compensation des limitations de préhension : Etude d'une commande référencée vision, Editions Universitaires Européennes, Stuttgart, 2014, 135p

» Laffont I., Biard N., Chalubert G., Delahoche L., Marhic B., Boyer F., Leroux C., Evaluation of a graphic interface to control a robotic grasping arm: a multicenter study. In Arch Phys Med Rehabil, Vol 90, oct, 2009, 1740-1748.[NB1]

Projet eCO3 (évaluation de la Compétence Occupationnelle durant le COnfinement lors de la pandémie au COvid-19) - Avril 2020 – décembre 2021